DEVOIR SURVEILLÉ N° 6

Droites et plans dans l'espace, lois à densité et calcul d'aires

Le 21 mars 2016

Le plus grand soin doit être apporté aux calculs et à la rédaction. Soulignez ou encadrez vos résultats.

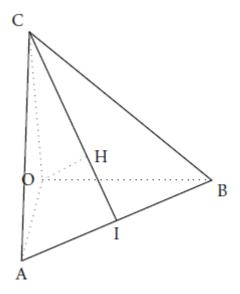
Exercice 1 (6 points)

Soient a un réel strictement positif et OABC un tétraèdre tel que :

• OAB, OAC et OBC sont des triangles rectangles en O,

• OA = OB = OC = a.

On appelle I le pied de la hauteur issue de C du triangle ABC, H le pied de la hauteur issue de O du triangle OIC.



1. Quelle est la nature du triangle ABC?

2. Démontrer que les droites (OH) et (AB) sont orthogonales. En déduire que (OH) est orthogonale au plan (ABC).

3. Calcul de OH

a) Exprimer en fonction de a , le volume $\mathcal V$ du tétraèdre OABC , puis l'aire $\mathcal S$ du triangle ABC .

b) Exprimer OH en fonction de $\mathcal V$ et de $\mathcal S$, en déduire que $OH = \frac{a\sqrt{3}}{3}$.

Exercice 2 (5 points)

Madame Baute a commandé des chaussures sur un site Internet.

Le jour de la livraison, elle reçoit un SMS lui signifiant que son colis sera livré assurément entre 10h00 et 12h00.

On note X l'heure à laquelle elle reçoit son colis.

1. Quelle loi uniforme suit la variable aléatoire *X* ?

2. Quelle est la probabilité pour que son colis arrive avant 10h15 ?

3. Quelle est la probabilité pour que son colis arrive entre 10h30 et 11h00 ?

4. Sachant qu'à 11h15, elle n'a toujours pas reçu son colis, quelle est la probabilité pour qu'elle le reçoive avant 11h30 ?

5. Quelle est l'heure moyenne à laquelle elle reçoit son colis ?

Exercice 3 (5 points)

La durée de vie d'un robot, exprimée en années, jusqu'à ce que survienne la première panne est une variable aléatoire qui suit une loi exponentielle de paramètre λ , avec $\lambda > 0$.

- 1. Déterminer λ , arrondi à 10^{-1} près, pour que la probabilité p(X > 6) soit égale à 0,3. Pour la suite de l'exercice, on prendra $\lambda = 0,2$.
- 2. À quel instant t, à un mois près, la probabilité qu'un robot tombe en panne pour la première fois est-elle de 0,5 ?
- 3. Montrer que la probabilité qu'un robot n'ait pas eu de panne au cours des deux premières années est $e^{-0.4}$.
- 4. Sachant qu'un robot n'a pas eu de panne au cours des deux premières années, quelle est, à 10^{-2} près, la probabilité qu'il soit encore en état de marche au bout de six ans ?
- 5. Quelle est la durée de vie moyenne d'un robot ?

Exercice 4 (4 points)

On considère les fonctions f et g définies sur l'intervalle [0;16] par $f(x) = \ln(x+1)$ et $g(x) = \ln(x+1) + 1 - \cos(x)$.

Dans un repère du plan $(O; \vec{i}; \vec{j})$, on note C_f et C_g les courbes représentatives des Fonctions f et g.

Ces courbes sont données ci-dessous.

Comparer les aires des deux surfaces hachurées sur ce graphique.

